

UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DI GENOVA
DIBRIS – Dipartimento di Informatica Bioingegneria
Robotica e Ingegneria dei Sistemi

All. 1

SCHEDA PROGETTO

Responsabile del progetto e dell'esecuzione del contratto: Prof.ssa Laura Pastorino (Professore Associato – Area scientifico-disciplinare ING-IND/34)
Obiettivo del progetto: Il progetto è basato sull'impiego del biopolimero chitosano come componente principale per la fabbricazione di modelli 2D e 3D specifici per sistemi neuronali avanzati, al fine di commercializzare Kit pronti all'uso per culture neuronali 2D e 3D. Nello specifico, il progetto consiste in: - Sviluppo e fabbricazione di supporti per colture cellulari neuronali 2D, in cui il chitosano è usato come fattore di adesione e di supporto la crescita delle reti neuronali, in alternativa ai fattori di adesione standard (oggetto del PCT/IB2019/060467 depositato presso Unige). - Sviluppo e fabbricazione di scaffold 3D, con chitosano come componente principale, specifici per colture neuronali, e sviluppare così piattaforme biomimetiche di screening farmacologico per malattie neurodegenerative.
Oggetto della prestazione: Attività di supporto alla ricerca <i>"Consulenza per progettazione macchinario per produzione in serie di supporti 2D per colture cellulari"</i>
Descrizione dettagliata della prestazione: Nell'ambito del progetto sopraindicato e nell'ottica di procedere con lo sviluppo e la commercializzazione dei prodotti oggetto del brevetto (supporti per colture neuronali 2D), il presente incarico di lavoro autonomo avrà i seguenti obiettivi: 1° OBIETTIVO: progettazione di un braccio robotico per spray di superfici e definizione delle condizioni di sterilizzazione e automazione dell'intero processo produttivo, che comprenda fasi di controllo, lavaggio dei supporti e impacchettamento finale. 2° OBIETTIVO: progettazione di moduli di lavoro che garantiscano le condizioni definite con il primo obiettivo 3° OBIETTIVO: Obiettivo finale del servizio è la definizione di un progetto completo dello strumento e relativi costi dei singoli moduli, in modo da definire i costi necessari per una realizzazione futura dello strumento completo.
Competenze richieste al prestatore: <ul style="list-style-type: none">- Diploma di laurea quinquennale in Ingegneria meccanica conseguito ai sensi della normativa previgente al D.M. 3 Novembre 1999, no. 509 ovvero Laurea Specialistica classe di laurea CLS 36/S ovvero Laurea Magistrale nelle classi di laurea LM 33 ovvero Lauree ritenute equivalenti come da tabelle di equiparazione ministeriale;- Esperienza, anche in ambito accademico, in istituzioni o enti, pubblici o privati, anche a supporto di studi e ricerche nel settore di riferimento di almeno 2 anni;- Conoscenze documentabili attraverso il curriculum ed acquisite tramite corsi, attività di ricerca o esperienze lavorative nei seguenti ambiti:<ul style="list-style-type: none">• Progettazione di strumentazione automatizzata con caratteristiche specifiche a seconda delle esigenze richieste
Durata della prestazione: La prestazione dovrà concludersi entro 10 giorni.
Compenso: Compenso lordo prestatore: euro 1.332,24 + IVA (se dovuta) e comprensivi di oneri previdenziali ed assistenziali a carico del prestatore, se dovuti.

UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DI GENOVA
DIBRIS – Dipartimento di Informatica Bioingegneria
Robotica e Ingegneria dei Sistemi

Natura Fiscale della prestazione:

Prestazione unica a esecuzione pressoché istantanea:

- lavoro autonomo – redditi diversi (art. 67, comma 1, lett. I, D.P.R. 917/86 TUIR);
ovvero
- lavoro autonomo - redditi di lavoro autonomo- professionisti abituali (art. 53, comma 1, D.P.R. 917/86 TUIR)

Il Responsabile del progetto e dell'esecuzione del contratto
(Prof.ssa Laura PASTORINO)


