

UNIVERSITA' DEGLI STUDI DI GENOVA
AREA RICERCA, TRASFERIMENTO TECNOLOGICO E TERZA MISSIONE
SERVIZIO RICERCA

D.R. n. 5628

IL RETTORE

- Visto il Decreto Rettorale n. 4903 del 18/10/2023, con il quale è stato indetto il concorso, per titoli e colloquio, per il conferimento di una borsa di ricerca post laurea di tipo starting della durata di 4 mesi, dell'importo di € 4.800,00 (quattromilaottocento/00), eventualmente rinnovabile per equal periodo, per lo svolgimento di una ricerca sul tema: "Detection e Tracking di ostacoli per veicoli marini", presso l'ISME dell'Università degli Studi di Genova;
- Visto il Decreto Rettorale n. 5459 del 15/11/2023 con il quale è stata costituita la Commissione giudicatrice per il conferimento della suddetta borsa di ricerca;
- Visto il verbale della Commissione giudicatrice del concorso in parola, riunitasi in data 17/11/2020;
- Constatata la regolarità della procedura seguita.

DECRETA

Art. 1

Sono approvati gli atti del concorso di cui in premessa e la seguente graduatoria di merito:

1 . Dott.re Luca Tarasi	totale punti 79/100
-------------------------	---------------------

Sotto condizione dell'accertamento dei requisiti di cui al bando, è dichiarato vincitore del concorso in parola il Dott.re Luca Tarasi.

Genova, 23.11.2023

IL RETTORE



Luca Tarasi

Home :



WORK EXPERIENCE

[15/02/2022 – 08/06/2023]

Robot Automation Engineer

Green Project S.R.L.

City: Genova

Country: Italy

- Software design, development, simulation and testing for industrial robots (KUKA, ABB) in steel applications
- Development and testing of industrial vision applications (LMI Gocator)
- Worksite commissioning for industrial robots

EDUCATION AND TRAINING

[16/09/2019 – 21/12/2021]

Robotics Engineer

Università degli Studi di Genova www.unige.it

City: Genova

Country: Italy

Final grade: 110/110 Cum Laude

Thesis: Navigation Techniques for Autonomous Underwater Vehicles

- Fundamentals of robotics, artificial intelligence, machine learning, computer vision and real-time operating systems
- Software techniques and tools for robots and embedded systems
- Development of applications using ROS, MATLAB, Simulink

[16/09/2016 – 29/10/2019]

Software Engineer

Università degli Studi di Genova www.unige.it

City: Genova

Country: Italy

Final grade: 110/110 Cum Laude

Thesis: Simulation of a planar 2-links serial manipulator

- Fundamentals of engineering (such as calculus, physics, system theory, control theory)
- Fundamentals of computer science (such as operating systems, databases, object-oriented programming)
- Development of applications using C, C++, Java, MATLAB and Simulink

DIGITAL SKILLS

Pro

C++ | Python | C | C# | Java | KRL (Kuka Robot Language)

Scientific software

MATLAB | Simulink | ROS | Microsoft Excel | KUKA Sim Pro

Software documentation

Doxygen

Writing

LaTeX | LyX | Microsoft Word

Versioning

Git

Operating Systems

Windows | Ubuntu

LANGUAGE SKILLS

Mother tongue(s): Italian

Other language(s):

English

LISTENING B2 READING B2 WRITING B2

SPOKEN PRODUCTION B2 SPOKEN INTERACTION B2

Levels: A1 and A2: Basic user; B1 and B2: Independent user; C1 and C2: Proficient user